



[12] 实用新型专利说明书

专利号 ZL 200620084345.0

[45] 授权公告日 2007年6月6日

[11] 授权公告号 CN 2907815Y

[22] 申请日 2006.5.10

[21] 申请号 200620084345.0

[73] 专利权人 吕向东

地址 361100 福建省厦门市同安区祥平街道
卿朴村

[72] 设计人 吕向东

[74] 专利代理机构 厦门市首创君合专利事务所有限
公司
代理人 方传榜

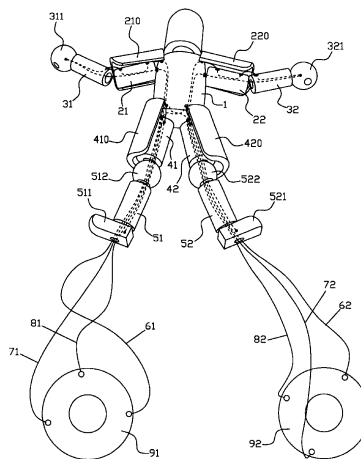
权利要求书 2 页 说明书 5 页 附图 1 页

[54] 实用新型名称

一种拉线木偶

[57] 摘要

一种拉线木偶，包括与人体对应的各活动部分及用于操纵各活动部分动作的控制线，每一活动部件内设有沿其长度方向贯穿的通孔，拉线自木偶的足部下方向上穿入，可活动地穿设于各活动部分内，相邻两个活动部件的相连接端靠其通孔端部附近的侧壁上至少分别设有一侧孔，至少具有两条穿设于相邻两个活动部件的通孔内的控制线，在该两个活动部件对接处，其中一条控制线直接从一个活动部件的通孔端部穿出，从另一个活动部件的通孔端部穿入，另一条控制线从一个活动部件的侧孔穿出，穿入另一活动部件的侧孔内。该木偶由于控制线隐藏于木偶体内，表演时观众看不到拉线，更具真实感；通过两条控制线分别控制一个关节的伸直和弯曲，结构简单，操纵方便，普通人即可操纵该木偶进行表演。



- 1、一种拉线木偶，包括与人体对应的各活动部分及用于操纵各活动部分动作的控制线，每一活动部件内设有沿其长度方向贯穿的通孔，拉线自木偶的足部下方向上穿入，可活动地穿设于各活动部分内，其特征在于：相邻两个活动动部件的相连接端靠其通孔端部附近的侧壁上至少分别设有一侧孔，至少具有两条穿设于相邻两个活动部件的通孔内的控制线，在该两个活动部件对接处，其中一条控制线直接从一个活动部件的通孔端部穿出，从另一个活动部件的通孔端部穿入，另一条控制线从一个活动部件的侧孔穿出，穿入另一活动部件的侧孔内。
- 2、如权利要求1所述的一种拉线木偶，其特征在于：所述活动部件包括与人体一一对应的身体部、大腿部、小腿部、上臂部、下臂部，其中，下臂部、上臂部、身体部三个活动部分在其对接处于各自通孔附近设有与通孔相通的侧孔；每一侧的上臂部、下臂部对应一手臂伸直控制线和一手臂弯曲控制线，该手臂伸直控制线和手臂弯曲控制线自足底向上依次穿设于小腿部、大腿部、身体部的一侧、上臂部、下臂部的通孔，该手臂弯曲控制线在上臂部和下臂部之间、上臂部和身体部之间的对接处，从一个活动部件的侧孔穿出，穿入另一活动部件的侧孔内。
- 3、如权利要求2所述的一种拉线木偶，其特征在于：身体部和大腿部在其对接处于各自通孔端部附近设有与通孔相通的侧孔；还包括两抬腿控制线，每一抬腿控制线从一侧足底向上穿过小腿部、大腿部的通孔，从该大腿部的侧孔穿出，穿入身体部对应的侧孔中，然后再依次穿过该身体部、另一侧的大腿部、小腿部的通孔最后固定于该侧的足部。
- 4、如权利要求3所述的一种拉线木偶，其特征在于：所述的同一侧的手臂伸直控制线、手臂弯曲控制线、抬腿控制线自该侧足底延伸出的部分的端部连接于一操纵环上，该手臂伸直控制线、手臂弯曲控制线连接于该操纵环的一条直径的两端，该抬腿控制线连接于该控制环上与该直径垂直的一条半径的外端部。
- 5、如权利要求2所述的一种拉线木偶，其特征在于：所述身体部上部两侧分别用细绳绑设有一柱面形的盖板，各盖板分别覆盖于对应的上臂上方；所述身体部下部两侧也分别用细绳绑设有一柱面形的盖板，各盖板分别覆盖于对应的大腿部外侧。

-
- 6、如权利要求 2 所述的一种拉线木偶，其特征在于：所述大腿部和小腿部之间设有球形的膝关节。
 - 7、如权利要求 2 所述的一种拉线木偶，其特征在于：所述下臂部端部设有一球形的手部，该手部设有一直径方向的通孔，并设有一与该直径垂直的半径方向的侧孔，所述手臂伸直控制线和手臂弯曲控制线穿入该侧孔中，并在该通孔内打结定位。

一种拉线木偶

技术领域

本实用新型涉及木偶的结构,具体地说是指一种通过拉动穿设于木偶侧上的线使其动作的木偶。

背景技术

拉线式木偶是中华民族的一种古老的民间艺术形式,其主要特点是根据人体活动特点设计木偶的各个活动部件,在各活动部件的适当位置设置拉线,在木偶的上方操纵拉线,即可使木偶做出各种模仿人体的动作而进行表演,以供人们观看和欣赏,为人们所喜闻乐见的一种民间艺术形式。

上述传统拉线式木偶有如下缺憾:一,拉线位于木偶身体之外,可被观看者看到,虽然木偶可表演各种惟妙惟肖的动作,但是由于可看到众多的拉线,大大影响了其观赏性;二,拉线众多,操纵过程较为复杂,对操纵者有较高的要求,通常需要具有高超技能的专业人士才能够操纵木偶进行表演;三,由于从上方采用拉线控制木偶动作,在表演过程中,让观众有一种木偶离地的感觉。

针对上述缺憾,人们设计出了从下方拉线并且拉线隐藏于内部的木偶。拉线从木偶的足底向上依次可活动地穿过小腿、大腿、身体、上臂、前臂,最后固定于手部,并将足部下方伸出的拉线向下穿过表演舞台上的细长的缝中,在舞台下方控制拉线的松紧可使木偶的关节活动。这种木偶和传统木偶相比,其操纵方式大大简化,适于广大普通群众玩耍。但是其动作比较简单和呆板,仅有关节的伸直、下垂和整体移动等动作。

实用新型内容

本实用新型提供一种拉线木偶,其主要目的在于克服传统木偶拉线设于木偶体外影响观赏、拉线众多操纵较为复杂、表演过程有离地感等缺点,本实用新型的另一目的在于克服已有拉线内置式木偶动作简单、呆板的缺点。

本实用新型采用如下技术方案:一种拉线木偶,包括与人体对应的各活动部分及用于操纵各活动部分动作的控制线,每一活动部件内设有沿其长度方向贯穿的通孔,拉线自木

偶的足部下方向上穿入，可活动地穿设于各活动部分内，相邻两个活动动部件的相连接端靠其通孔端部附近的侧壁上至少分别设有一侧孔，至少具有两条穿设于相邻两个活动部件的通孔内的控制线，在该两个活动部件对接处，其中一条控制线直接从一个活动部件的通孔端部穿出，从另一个活动部件的通孔端部穿入，另一条控制线从一个活动部件的侧孔穿出，穿入另一活动部件的侧孔内。该两条控制线分别控制关节的伸直和弯曲，当控制伸直的控制线拉紧时，由于该控制线直接贯穿于相邻两活动部件的通孔中，使相邻两活动部件被拉直伸展于一直线方向上；当控制弯曲的控制线拉紧时，由于该控制线穿过相邻两活动部件的侧孔，因而使相邻两活动部件对接处的外壁互相靠拢，从而使相邻两活动部件弯曲。

前述一种拉线木偶，其活动部件包括与人体一一对应的身体部、大腿部、小腿部、上臂部、下臂部，其中，下臂部、上臂部、身体部三个活动部分在其对接处于各自通孔附近设有与通孔相通的侧孔；每一侧的上臂部、下臂部对应一手臂伸直控制线和一手臂弯曲控制线，该手臂伸直控制线和手臂弯曲控制线自足底向上依次穿设于小腿部、大腿部、身体部的一侧、上臂部、下臂部的通孔，该手臂弯曲控制线在上臂部和下臂部之间、上臂部和身体部之间的对接处，从一个活动部件的侧孔穿出，穿入另一活动部件的侧孔内。手臂伸直控制线和手臂弯曲控制线可分别控制手臂的伸直和弯曲。

进一步地，身体部和大腿部在其对接处于各自通孔端部附近设有与通孔相通的侧孔；还包括两抬腿控制线，每一抬腿控制线从一侧足底向上穿过小腿部、大腿部的通孔，从该大腿部的侧孔穿出，穿入身体部对应的侧孔中，然后再依次穿过该身体部、另一侧的大腿部、小腿部的通孔最后固定于该侧的足部。当拉紧一侧的抬腿控制线而放松另一侧的抬腿控制线时，放松一侧的大腿部向上抬起。

更进一步地，所述的同一侧的手臂伸直控制线、手臂弯曲控制线、抬腿控制线自该侧足底延伸出的部分的端部连接于一操纵环上，该手臂伸直控制线、手臂弯曲控制线连接于该操纵环的一条直径的两端，该抬腿控制线连接于该控制环上与该直径垂直的一条半径的外端部。将各控制线向下穿过一表演舞台的细长缝隙中，在舞台下方通过操纵环控制摆动，即可达到控制木偶做伸直手臂、弯曲手臂、抬脚等动作。

进一步地，所述身体部上部两侧分别用细绳绑设有一柱面形的盖板，各盖板分别覆盖

于对应的上臂上方；所述身体部下部两侧也分别用细绳绑设有一柱面形的盖板，各盖板分别覆盖于对应的大腿部外侧。

进一步地，所述大腿部和小腿部之间设有球形的膝关节。

进一步地，所述下臂部端部设有一球形的手部，该手部设有一直径方向的通孔，并设有一与该直径垂直的半径方向的侧孔，所述手臂伸直控制线和手臂弯曲控制线穿入该侧孔中，并在该通孔内打结定位。

由上述对本实用新型结构的描述可知，和现有技术相比，本实用新型具有如下优点：一，控制线隐藏于木偶体内，表演时观众看不到拉线，更具真实感；二，通过两条控制线分别控制一个关节的伸直和弯曲，结构简单，操纵方便，普通人即可操纵该木偶进行表演；三，由于从舞台下方操纵，木偶不会有离地感，更加真实地表现了木偶在地面行走的姿态。

附图说明

图1为本实用新型的立体结构示意图。

具体实施例

下面参照图1说明本实用新型的具体实施例。

参照图1，该拉线木偶的活动部件包括与人体一一对应的身体部1、大腿部41、42、小腿部51、52、上臂部21、22、下臂部31、32。每一活动部件内均设有沿其长度方向贯穿的通孔。其中，身体部1靠左右两侧位置设有两个上下方向延伸的通孔，其下部开口位于身体部1的底部，其上部开口位于身体部1两侧面的靠上部，并且，该两个下部开口之间也设有一横向的通孔；下臂部31、上臂部21、身体部1之间及下臂部32、上臂部22、身体部1之间在其两两对接处于各自通孔附近设有与通孔相通的侧孔，身体部1和大腿部41、42在其对接处于各自通孔端部附近也设有与通孔相通的侧孔。

上臂部21、下臂部31对应一手臂伸直控制线61和一手臂弯曲控制线71，该手臂伸直控制线61和手臂弯曲控制线71自足部511下方向上依次穿设于小腿部51、大腿部41、身体部1一侧的通孔、上臂部21、下臂部31的通孔，该手臂弯曲控制线71在上臂部21和下臂部31之间、上臂部21和身体部1之间的对接处，从一个活动部件的侧孔穿出，穿入另一活动部件的侧孔内，该手臂伸直控制线61则直接从一个活动部件的通孔端部穿出，

从另一个活动部件的通孔端部穿入；上臂部 22、下臂部 32 也对应一手臂伸直控制线 62 和一手臂弯曲控制线 72，该手臂伸直控制线 62 和手臂弯曲控制线 72 自足部 521 下方向上依次穿设于小腿部 52、大腿部 42、身体部 1 另一侧的通孔、上臂部 22、下臂部 32 的通孔，该手臂弯曲控制线 72 在上臂部 22 和下臂部 32 之间、上臂部 22 和身体部 1 之间的对接处，从一个活动部件的侧孔穿出，穿入另一活动部件的侧孔内，该手臂伸直控制线 62 则直接从一个活动部件的通孔端部穿出，从另一个活动部件的通孔端部穿入。手臂伸直控制线 61、62 和手臂弯曲控制线 71、72 可分别控制手臂的伸直和弯曲。

另外，还包括两抬腿控制线 81、82。该抬腿控制线 81 从一侧足部 511 下方向上穿过该侧小腿部 51、大腿部 41 的通孔，从该大腿部 41 的侧孔穿出，穿入身体部 1 该侧对应的侧孔中，然后再依次穿过该身体部 1 靠下部的横向通孔、另一侧的大腿部 42、小腿部 52 的通孔最后固定于该侧的足部 521 内；该抬腿控制线 82 从另一侧足部 521 下方向上穿过该侧小腿部 52、大腿部 42 的通孔，从该大腿部 42 的侧孔穿出，穿入身体部 1 该侧对应的侧孔中，然后再依次穿过该身体部 1 靠下部的横向通孔、另一侧的大腿部 41、小腿部 51 的通孔最后固定于该侧的足部 511 内。当拉紧抬腿控制线 81 而放松抬腿控制线 82 时，大腿部 41 相对于身体部 1 伸直，而大腿部 42 相对于身体部 1 则向上抬起；反之，当拉紧抬腿控制线 82 而放松抬腿控制线 81 时，大腿部 42 相对于身体部 1 伸直，而大腿部 41 相对于身体部 1 则向上抬起。

手臂伸直控制线 61、手臂弯曲控制线 71、抬腿控制线 81 自该侧足部下方延伸出的部分的端部连接于一操纵环上 91，该手臂伸直控制线 61、手臂弯曲控制线 71 连接于该操纵环 91 的一条直径的两端，该抬腿控制线 81 连接于该控制环 91 上与该直径垂直的一条半径的外端部；手臂伸直控制线 62、手臂弯曲控制线 72、抬腿控制线 82 自该侧足部下方延伸出的部分的端部连接于一操纵环上 92，该手臂伸直控制线 62、手臂弯曲控制线 72 连接于该操纵环 92 的一条直径的两端，该抬腿控制线 82 连接于该控制环 92 上与该直径垂直的一条半径的外端部。将各控制线向下穿过一表演舞台的细长缝隙中，在舞台下方通过操纵环控制环 91、92 摆动，即可达到控制木偶做伸直手臂、弯曲手臂、抬脚等动作。

另外，身体部 1 上部两侧分别用细绳绑设有一柱面形的盖板 210、220，各盖板 210、

220 分别覆盖于对应的上臂 21、22 上方；身体部 1 下部两侧也分别用细绳绑设有一柱面形的盖板 410、420，各盖板 410、420 分别覆盖于对应的大腿部 41、42 外侧。盖板 210、220、410、420 起装饰作用。大腿部 41、42 和小腿部 51、52 之间分别设有球形的膝关节 512、522。下臂部 31、32 端部分别设有一球形的手部 311、321，该手部 311、321 分别设有一直径方向的通孔，并设有一与该直径垂直的半径方向的侧孔，手臂伸直控制线 61、62 和手臂弯曲控制线 71、72 分别对应穿入该侧孔中，并在该通孔内打结定位。

综上所述，该木偶的相邻两个可做弯曲和伸直动作的活动部件是通过穿设于其中的两条控制线实现的，在该两个活动部件对接处，其中一条控制线直接从一个活动部件的通孔端部穿出，从另一个活动部件的通孔端部穿入，另一条控制线从一个活动部件的侧孔穿出，穿入另一活动部件的侧孔内，该两条控制线分别控制关节的伸直和弯曲，当控制伸直的控制线拉紧时，由于该控制线直接贯穿于相邻两活动部件的通孔中，使相邻两活动部件被拉直伸展于一直线方向上；当控制弯曲的控制线拉紧时，由于该控制线穿过相邻两活动部件的侧孔，因而使相邻两活动部件对接处的外壁互相靠拢，从而使相邻两活动部件弯曲。

上述仅为本实用新型的一个具体实施例，但本实用新型的设计构思并不局限于此，凡利用此构思对本实用新型进行非实质性的改动，均应属于侵犯本实用新型保护范围的行为。

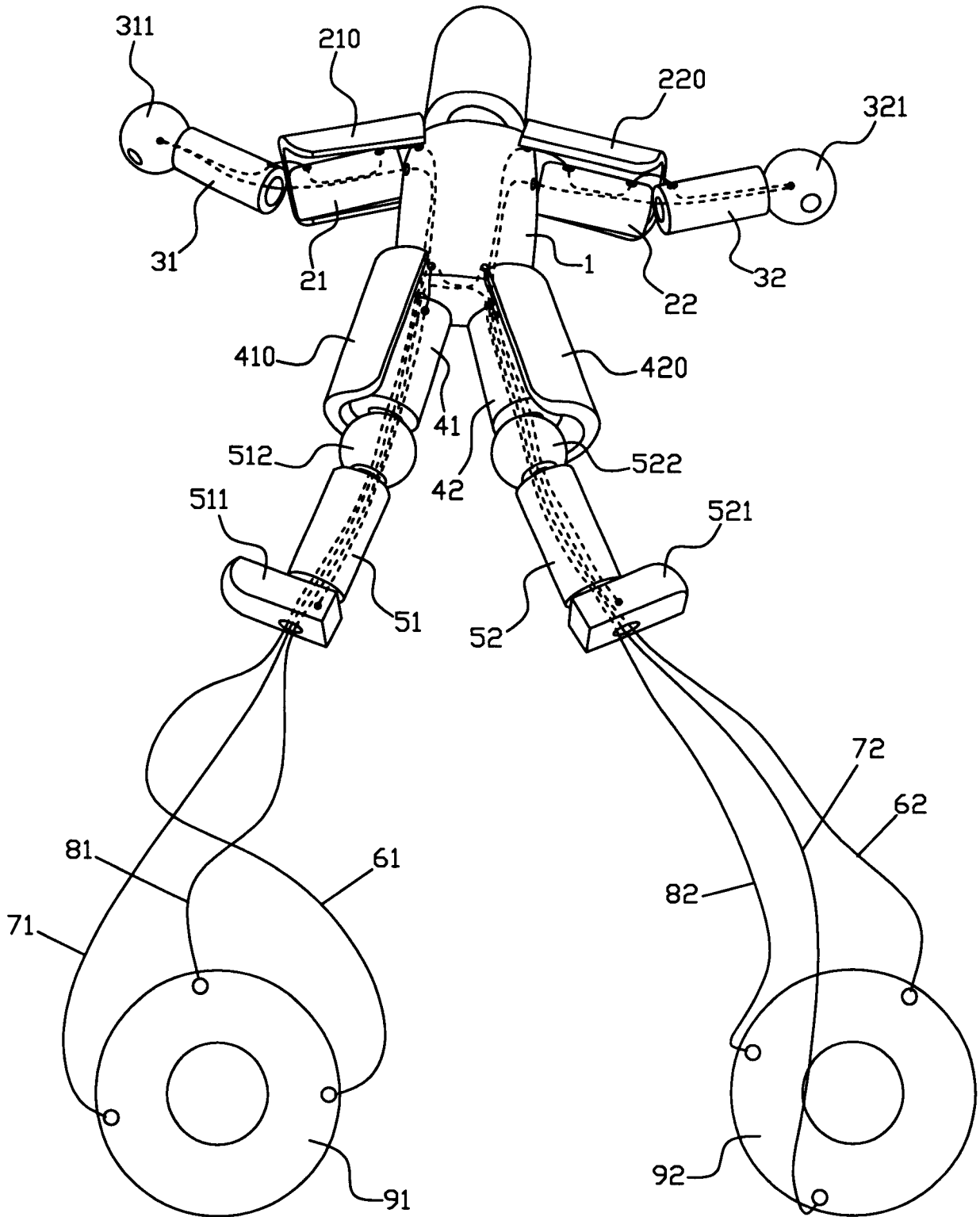


图 1