



economie

# UITVINDINGSOCTROOI

KONINKRIJK BELGIE

FOD ECONOMIE, K.M.O.,  
MIDDENSTAND & ENERGIE

Dienst voor de intellectuele Eigendom

PUBLICATIENUMMER : 1020699A5  
INDIENINGSNUMMER : 2012/0347  
Internat. klassif. : A63J  
Datum van verlening : 04 Maart 2014

De Minister van Economie,

Gelet op de wet van 28 Maart 1984 op de uitvindingsoctrooien  
inzonderheid artikel 22;  
Gelet op het Koninklijk Besluit van 2 December 1986, betreffende het aanvragen,  
verlenen en in stand houden van uitvindingsoctrooien, inzonderheid artikel 28;  
Gelet op het proces-verbaal opgesteld door de Dienst voor Intellectuele Eigendom op  
29 Mei 2012 te 09u45

## BESLUIT :

Enig artikel-Er wordt toegestaan aan : ALBERTO GONZALES Domingo Miguel  
Rumbeeksesteenweg 201, B-8800 ROESELARE(BELGIË)

een uitvindingsoctrooi voor de duur van 20 jaar, onder voorbehoud van de betaling van  
de jaartaksen voor : MARIONETMACHINE.

ARTIKEL 2.- Dit octrooi is toegekend zonder voorafgaand onderzoek van zijn  
octrooieerbaarheid, zonder waarborg voor zijn waarde of van de juistheid van  
de beschrijving der uitvinding en op eigen risico van de aanvrager(s).

Voor eensluidend verklaard afschrift

Brussel, 04 Maart 2014  
BIJ SPECIALE MACHTIGING :

  
DRISQUE S.  
Adviseur

  
S. DRISQUE  
Adviseur

be

## MARIONETMACHINE

Deze uitvinding heeft betrekking op één marionetmachine. Met zo een marionetmachine kan een kind spelen zonder speciale kennis van een poppenspeler.

5

Het groot probleem van de klassieke marionetten is dat men een speciale begaafdheid nodig heeft om de poppen in beweging te brengen, hiervoor zijn er veel draden nodig. De klassieke marionetten hangen aan de handen van de poppenspeler en dat is vermoeiend voor de artiest.

10

De klassieke reuzen van het carnaval hebben geen benen en hiervoor zijn mensen nodig om deze te dragen. Bovendien zijn de reuzen te strak. Sedert meerdere eeuwen hebben uitvinders geprobeerd om automatische poppen te maken die de bewegingen van de mensen imiteren. Tot nu toe zijn de resultaten slecht in verband met het nabootsen van de bewegingen van de benen en de vlothheid van de bewegende lichaamsdelen tijdens het dansen. Mijn uitvinding met nummer 2004/0564 heeft een mechanisme dat niet controleerbare bewegingen voor de benen maakt, bovendien hebben deze poppen minder mooie onderdelen nodig om recht te blijven.

15

Er zijn sommige robots die recht blijven ( op hun benen ) maar deze zijn heel duur en bovendien zijn er nog altijd veel problemen met de stabiliteit en de vlothheid van de bewegingen.

20

De Marionetmachine is gekenmerkt door :

- ze omvat twee steunende staven die verborgen zijn binnenin de buisvormige benen en dijen. Zo lijkt het dat de marionet op haar benen beweegt. Deze steunende staven maken ook deel uit van de twee buigmechanismen voor het plooiën van de benen .

25

- ze omvat twee buigmechanismen voor het plooiën van de benen.
- ze omvat lichaamsonderdelen (borsten, rug, buik, heupen, achterwerk, enz. ) die met draden van de schouders hangen. Ze heeft veel vrijheidsgraden in alle bewegingen van haar lichaamsdelen omdat deze in schommelende bewegingen hangen.

30

- het hoofd rust op een buisvormig steunstuk dat voor andere hoofden kan gebruikt worden.

- ze kan bewegen op verschillende manieren: manueel of rechtstreeks met de handen; op afstand met behulp van een servomotor, een overbrengingsmechanisme en afstandsbedieningssysteem; en automatisch met behulp van een servomotor, een overbrengingsmechanisme en een programmeerbare microcontroller. Voor reuzem Marionetten zijn er twee lange touwen 40 voorzien om manueel te bedienen.

35

40

De beschrijving van de Marionetmachine zal gebeuren met behulp van de figuren 1, 2, 3, 4, 5 en 6

FIGUUR 1: Basisprincipe of Marionetmachine zonder motor om manueel te bedienen en om mee te dansen.

45

De steunende staven 25 zijn aan de voetplaat 37 op de gaten G vastgemaakt. Deze staven 25 gaan binnen de buisvormige benen 32 door de openingen A ( detail van Fig 4 ) onder de zolen van de marionetmachine. Daarna passeren de staven tussen de rollen 33 en

50

34 en gaan loodrecht omhoog tot aan het punt Y1, daarna buigen de staven in de richting van de punten Y2, binnen, dicht bij de schamieren 31. Daarna gaan de staven 25 loodrecht omhoog tot aan de punten Y3, binnen en door de buisvormige dijen 29. Vervolgens buigen de staven naar achter en naar boven tot aan de punten Y4, juist onder het steunstuk 24. Daarna gaan de staven weer

loodrecht omhoog tot aan de punten Y5 en daar worden ze aan het steunstuk 24 vastgemaakt. De stukken van de staven tussen de punten Y2 en Y3 moeten zich zo dicht mogelijk bevinden bij de scharnieren 31 als de benen recht zijn ; zo kunnen de knieën maximaal plooiën. De reden waarom de staven geplooid zijn, is omdat de parameter X zo groot mogelijk moet zijn. De parameter X is de afstand tussen staaf 25 en de achterkant van de benen op kniehoogte, op het moment dat de benen recht zijn . Hoe groter de parameter X , hoe meer de knie kan plooiën. Met andere woorden : hoe dikker de benen en dijen zijn (op kniehoogte) en hoe dichter de steunende staaf bij het scharnier is ( als de benen recht zijn ) , hoe meer de knie kan plooiën.

De marionetmachine omvat twee buigmechanismen voor het plooiën van de benen. De kolom 27 en het steunstuk 24 zijn de vaste onderdelen van deze buigmechanismen. De buigmechanismen omvatten de volgende onderdelen: de kolom 27 is bovenaan vastgemaakt aan het platte steunstuk 24 en dient als steunstuk voor de schommelende schouders 7. De buisvormige dijen 29 hangen aan het steunstuk 24 met behulp van de scharnieren 28 ; en de buisvormige benen 32 hangen aan de voor- en onderkant van de dijen en met behulp van de scharnieren 31. De rollen 33 en 34 omringen de staven 25 en zijn gemonteerd op de binnenwanden, op hielhoogte : een rol 33 aan de voorkant en de tweede 34 aan de achterkant. De steunstaven dienen ook als geleidingen voor de rollen 33 en 34 . Op kniehoogte, aan de achterkant van de benen 32 en binnenin zijn de haken 30 vastgemaakt aan de wanden van de buisvormige benen. De touwen 12 zijn vastgemaakt aan de haken 30 . Deze touwen 12 lopen omhoog door de buisvormige dijen en passeren door de opening van het steunstuk 24 ; vervolgens gaan ze omhoog tot aan beide kanten van de schouder en daar zijn ze vastgemaakt aan de haken 6 . De touwen 12 moeten op volgende manier gespannen worden : de schouder 7 moet een juiste horizontale positie hebben en de benen moeten juist half gebogen zijn zodanig dat als de rechterkant van de schouders omhoog gaat, het touw 12 van de rechterkant het rechterbeen omhoog trekt en zo plooit het rechterbeen volledig terwijl het linkerbeen volledig recht wordt, omdat de linkerschouder neerwaarts gaat. Als de linkerschouder omhoog gaat, gebeurt juist het tegenovergestelde. Deze cyclus wordt telkens opnieuw herhaald zolang de schouders schommelen op de as 8 . De schouder 7 is het aandrijvingselement van de buigmechanismen ; en de benen , de scharnieren en de dijen zijn de aangedreven onderdelen.

Omdat de staven 25 binnen de buisvormige benen en dijen verborgen zijn en de voeten 39 de basis 33 aanraken, lijkt het alsof de marionet danst op haar benen . De grote diameters van de rollen laten toe dat de staven 25 tussen de twee rollen blijven.

De bovenarmen zijn aan de schouders verbonden met behulp van flexibele elementen. De onderarmen en de bovenarmen zijn ook aan elkaar verbonden met flexibele elementen.

Het hoofd 1 is hol . Het is gemonteerd op het buisvormig steunstuk 2 en dit laatste steunstuk is doorkruist door een elastische koord 4 langs de bovenkant. Op de hals zit de as 3 , en deze gaat met zijn haak 5 verticaal omhoog door het buisvormig steunstuk 2 , tot aan de elastische koord 4 . Op die manier hangt het hoofd aan de haak 5 zonder volledig te kunnen draaien.

Het stuk 43 dient als borstkast ; het stuk 46 dient als rug ; het buisvormig stuk 49 dient tegelijkertijd als buik-,heup- en zitvlak. Het borststuk 43 hangt aan de haken 41 (tenminste een paar) via de koorden 44 (tenminste een paar) . Het rugstuk 46 hangt aan de haken 42 (tenminste een

paar) via de koorden 45 ( tenminste een paar ) . Het buisvormig stuk 49 hangt aan de onderkant van het borststuk 43 en achteraan aan de onderkant van het rugstuk 46 . De haken 41 en 42 zijn vastgemaakt aan beide kanten van de schouder 7 .Als de schouder schommelen , bewegen alle vorige stukken mee

5

alsook het hoofd en de armen.  
Deze marionetmachine, zoals is beschreven op figuur 1, omvat alle onderdelen die nodig zijn om haar op manuele wijze te doen bewegen door te duwen aan de schouders of aan de handen te trekken.

#### FIGUUR 2:

10

Op figuur 2 wordt een servomotor 15 met afstandsbedienings- systeem toegevoegd. De servomotor kan enkel in één beperkte hoek draaien ( van 0° tot 180° ) . Deze servomotor is bevestigd aan de kolom 27. De as 8 is de draai- en steunas van de schouder 7. De bovenkant van de drijfstang 14 is gekoppeld aan de schouder 7 met behulp van de pen 9 . De onderkant van de drijfstang 14 is gekoppeld aan de kruk 22 van de servomotor 15 met behulp van de pen 16 .Als de pen 16 op zijn maximum -hoogte ( de draaihoek van de kruk is 180° ) is , bereikt deze kant van de schouder zijn hoogste punt. Als de pen 16 op zijn minimumhoogte is ( kruk op 0° positie ) , bereikt deze kant van de schouder zijn laagste positie. De bediening gebeurt vanop afstand met behulp van het afstandsbedieningstoestel 13 en de ontvanger 11.

15

20

#### FIGUUR 3 :

Op figuur 3 wordt de servomotor 15 met een (her)programmeerbare microcontroller 17 toegevoegd. Deze programmeerbare microcontroller wordt gebruikt om de servomotor te besturen. De servomotor zal werken volgens de opdrachten van het programma dat in de microcontroller opgeslagen is. Dus zal de marionetmachine bewegen of dansen volgens dit programma. De servomotor 15 is bevestigd aan de kolom 27. De bovenkant van de drijfstang 14 is gekoppeld aan de schouders 7 met behulp van de pen 9. De onderkant van de drijfstang is gekoppeld aan de kruk 22 van de servomotor met behulp van de pen 16. De as 8 is de draai- en de steunas van de schouder 7. Als de pen 16 op zijn maximumhoogte is ( de draaihoek van de kruk is 180° ) , bereikt deze kant van de schouder zijn hoogste punt . Als de pen 16 op zijn minimumhoogte is ( de draaihoek van de kruk is 0° ) , bereikt deze kant van de schouder zijn laagste positie.

25

30

35

Het programma en de servomotor beginnen automatisch te werken als de schakelaar 18 ingeschakeld wordt.

#### FIGUUR 4:

Op deze figuur 4 zien we details van :

40

- Het buisvormig been 32 en zijn holte A in de marionetzolen. Langs deze holtes ( één voor elke voet) komen de steunstaven binnen in de buisvormige benen.

- De buisvormige dij 29 , onderaan schuin gesneden, om het plooiën van de benen mogelijk te maken.

45

- Het borststuk 43

- Het rugstuk 46

- Het buisvormig stuk als heupen, buik en zitvlak .

#### FIGUUR 5 :

Het systeem van servomotor met afstandsbediening wordt toegevoegd. Deze figuur 5 is om bij de samenvatting te gebruiken.

50

#### FIGUUR 6 :

Op figuur 6 zien we details van de opening A in één van de zolen van de voet 39 , de rollen 33 en 34 en de doorsnede van de steunstaaf 25.

De voordelen van de Marionetmachine zijn:

- Ze blijft recht met behulp van de twee verborgen steunende staven . Zo lijkt het alsof de pop op haar eigen benen danst. Zo worden tegelijkertijd twee belangrijke problemen opgelost: het stabiliteitsprobleem en het uiterlijk aspect (er zijn geen externe- en zichtbare voorwerpen nodig om de marionet recht te houden )
  - De benen bewegen zacht en vlotter.
  - De marionet heeft veel bewegingsvrijheid op al haar lichaamsdelen omdat die allemaal hangen en schommelen.
  - De marionet kan handmatig en vanop afstand dansen volgens de bewegingen die men wil geven.
  - De marionet kan ook permanent automatisch dansen met behulp van een microcontroller.
  - Zonder een speciale kennis van poppenspeler te hebben kunnen de kinderen moeiteloos met de marionet spelen .
  - Zonder motor- of electronische onderdelen kan men de marionet perfect manueel bedienen.
  - Zo is het gemakkelijk en goedkoop om een marionet te vervaardigen.
  - Het is educatief speelgoed omdat kinderen er spontaan mee leren dansen.
  - Het is aantrekkelijk zowel voor kinderen (jongens en meisjes), alsook voor volwassenen.
  - Het kan zowel in klein formaat als in reuzemodel vervaardigd worden.
  - De marionet kan uit eender welk materiaal vervaardigd worden.
  - De marionet kan ook gebruikt worden voor publiciteit, als paspop of als decoratiestuk.
  - Aan één enkele marionet kan men veel verschillende karakters geven.
- De lichaamsonderdelen van de marionet kunnen vervaardigd worden net zoals de paspoppen of zoals de gewone poppen gemaakt worden. Glasvezel is het beste materiaal dat gebruikt kan worden om de lichaamsonderdelen te maken. De staven zijn van staal. De steunende structuur en de mechanische onderdelen (zoals assen en pennen ) kunnen van metaal vervaardigd worden .Het steunstuk 24 , de kolom 27 kunnen van plastic- , metaal- of houtplaten gemaakt worden. De steunstaven 25 moeten goed aan het steunstuk 24 vastgemaakt worden. Deze steunende staven moeten ook goed aan de voetplaat 37 vastgemaakt worden. Een gewoon paar schoenen kunnen als voeten gebruikt worden. Het hoofd moet zo licht mogelijk zijn.

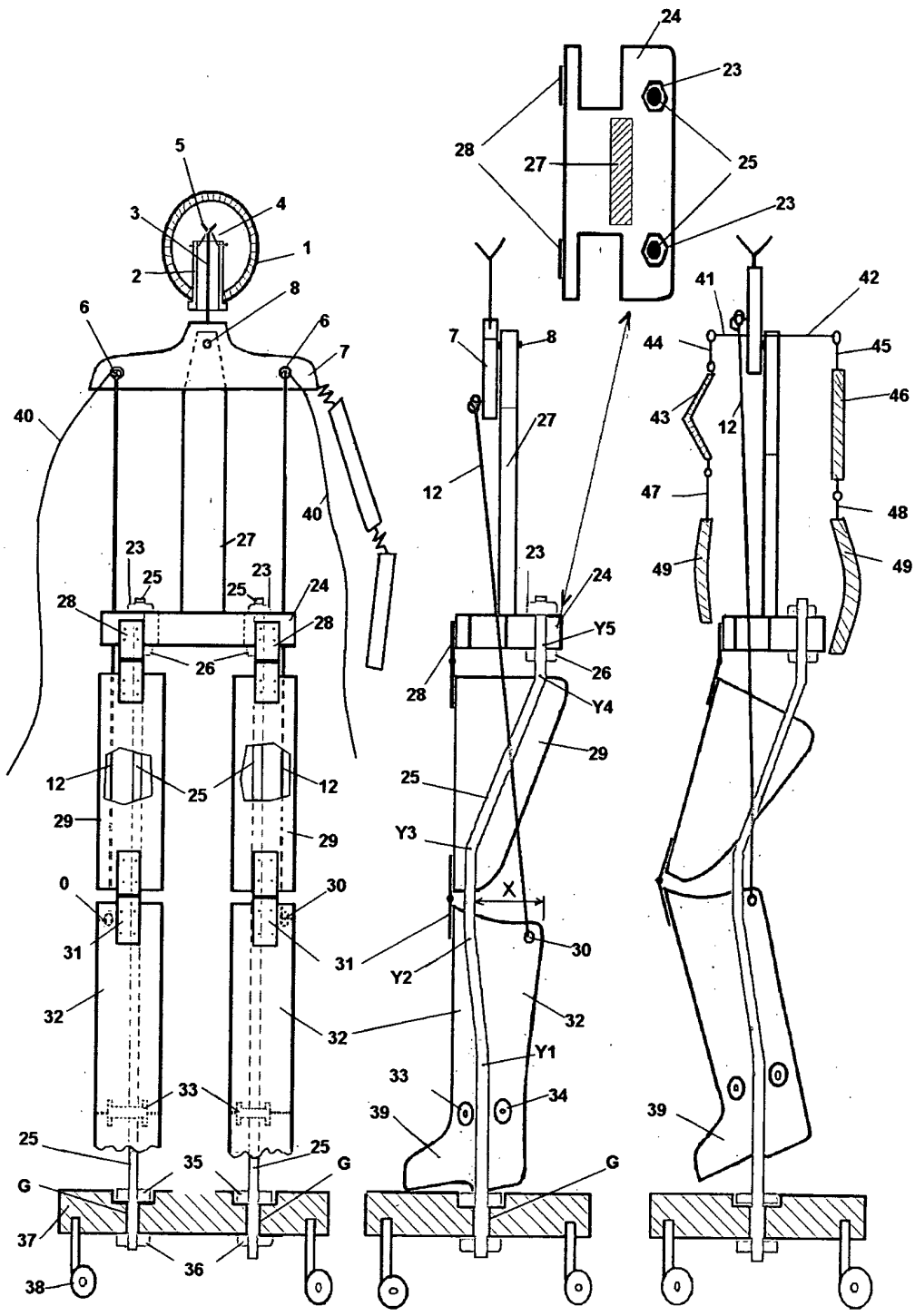
## CONCLUSIES

5 1- Marionetmachine omvattende twee buigmechanismen voor het plooiën van  
de onderste ledematen **met het kenmerk dat** : De verborgen steunstaven (25)  
zijn vastgemaakt aan het horizontaal oppervlak (37) met behulp van de  
bevestigingspunten (G) . Deze steunstaven gaan binnenin de holle voeten (39)  
10 door de openingen (A) in de zolen, en nadien passeren ze tussen de rollen (33)  
en (34) . De rollen zijn horizontaal gemonteerd aan de wanden van de holle  
onderbenen (32) op hielhoogte – de rol (33) aan de voorkant van de  
steunstaven en de rol (34) aan de achterkant . Daarna gaan de steunstaven  
recht omhoog tot één punt dat zich juist boven de rollen bevindt (dit als de  
15 onderste ledematen volledig geplooid zijn) . Vanaf dit punt worden  
de steunstaven boven de rollen voorwaarts gebogen en gaan omhoog  
tot ze zich dichtbij de voorwand , op kniehoogte, bevinden (dit als de  
onderste ledematen niet geplooid en in één lijn zijn) . Daarna gaan de  
steunstaven omhoog door de holle bovenbenen (29) tot aan haar bovenste  
20 bevestigingspunten die zich aan beide kanten van het steunstuk (24) bevinden,  
en daar worden ze vastgemaakt aan het steunstuk (24) . De  
twee buisvormige bovenbenen (29) hangen (links en rechts) aan de  
voorkant van het steunstuk (24) met behulp van de scharnieren (28). De  
buisvormige onderbenen (32) hangen aan de voor- en onderkant van de dijen  
met behulp van de scharnieren (31) . Achter de knieën is er plaats om het  
25 plooiën van de ledematen mogelijk te maken . De koorden (12) zijn  
gekoppeld aan de haken (30) ; daarna lopen deze omhoog door de holle  
dijen en passeren ze door de zijdelingse openingen van het steunstuk (24).  
Vervolgens gaan de koorden omhoog tot aan beide kanten van de schouders  
(7) en daar zijn ze gekoppeld aan de haken (6) . De schouders steunen op de  
30 as (8) bovenaan de kolom (27) . De kolom (27) steunt onderaan op het  
steunstuk (24) en is daarop vastverbonden .

2- Marionetmachine volgens conclusie 1 **met het kenmerk dat** :

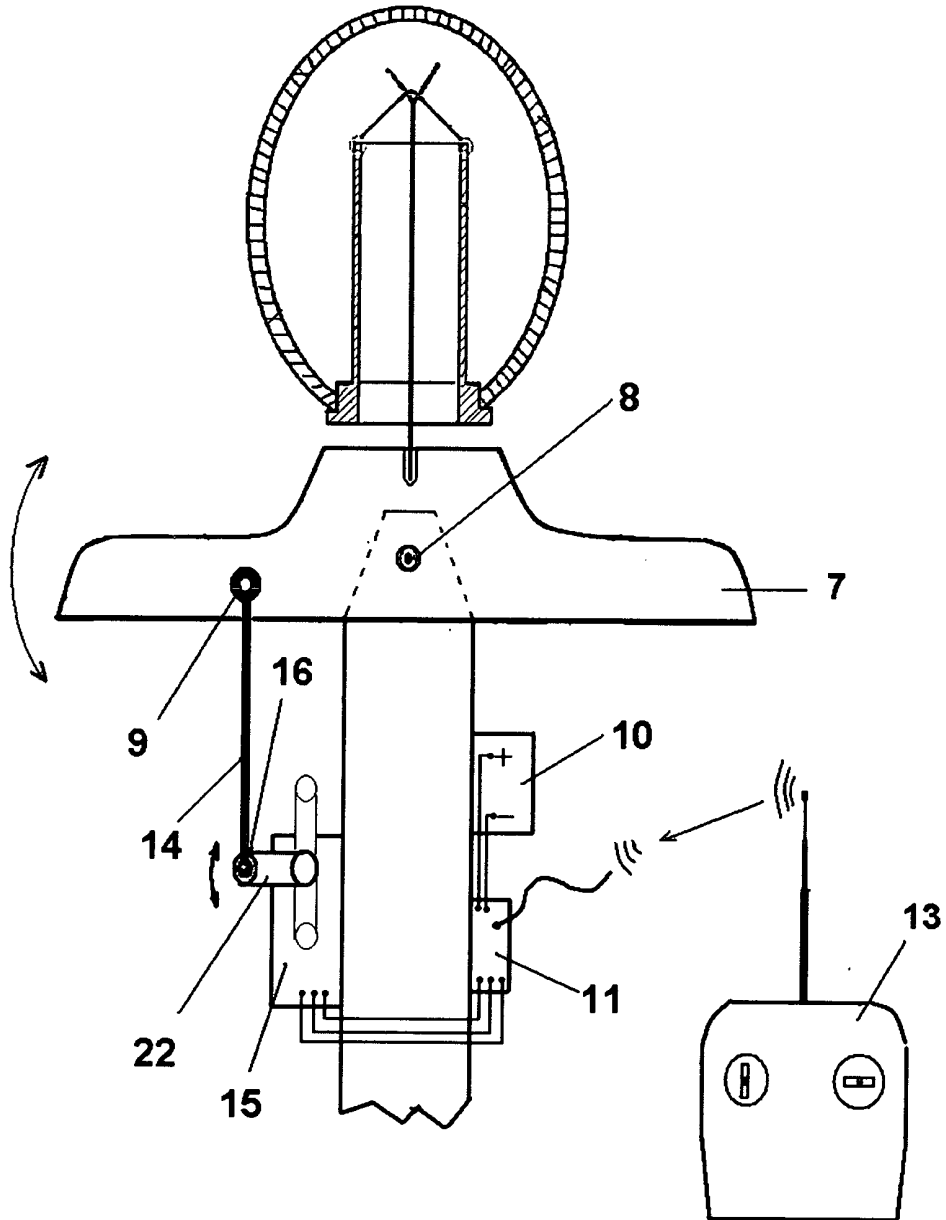
- omvat een elektrische motor die vastzit aan de kolom (27) (fig. 5)

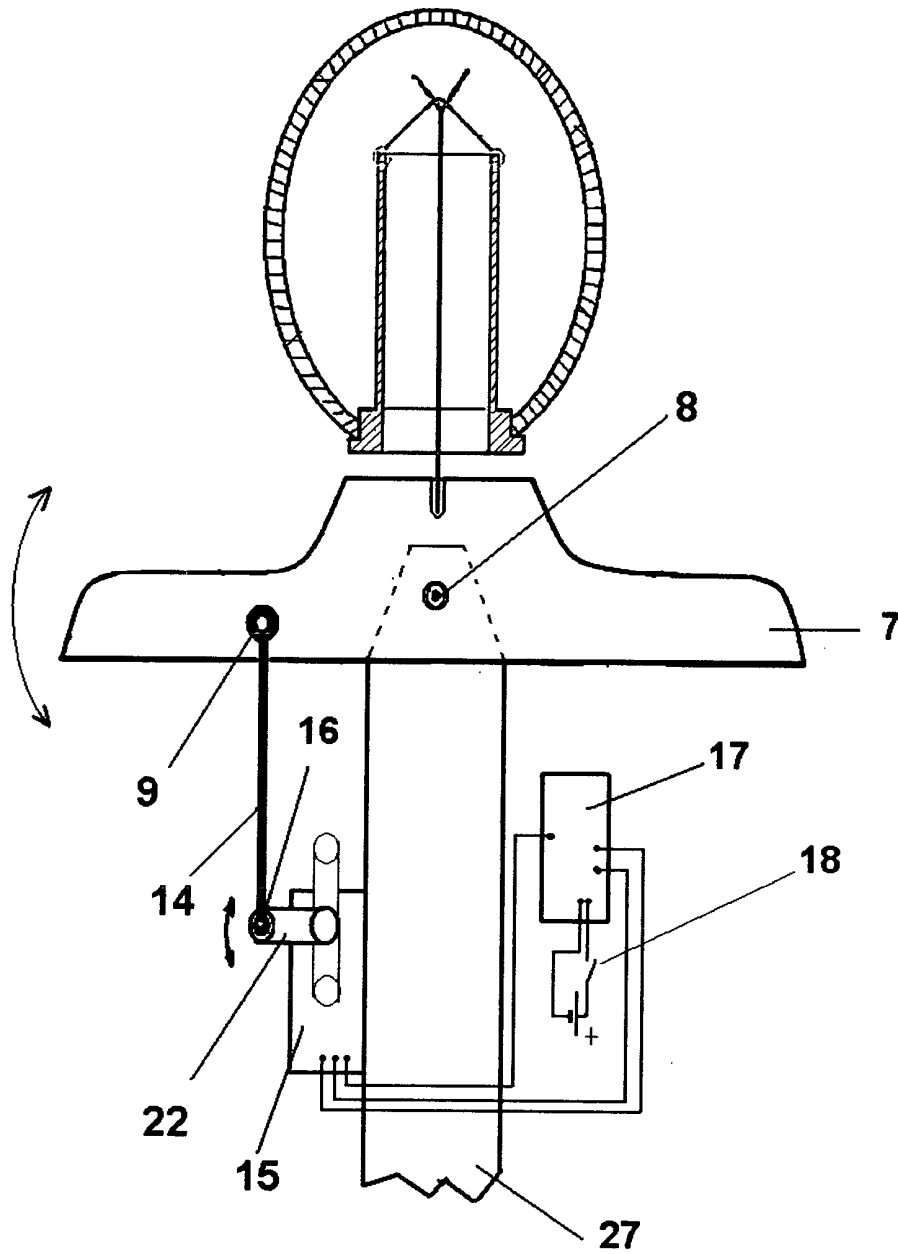
- 5 - omvat een overbrengingsmechanisme van de motor naar de schouders en dit mechanisme omvat de kruk (22) , de as (16) , de drijfstang (14) en de as (9).
- 3 - Marionetmachine volgens conclusie 1 en 2 **met het kenmerk dat :**
- de motor is een servomotor.
  - omvat een afstandsbedieningssysteem ( om de servomotor te besturen) die de volgende onderdelen ( figuur 2) omvat : afstandsbediening (13) , ontvanger (11) , batterij (10) en schakelaar (19).
- 10
- 4 - Marionetmachine volgens conclusie 1 en 2 **met het kenmerk dat :**
- de motor is een servomotor.
  - de besturingssyteem van de servomotor een electronisch programmeerbare microcontroller omvat ( figuur 3).
- 15
- 5- Marionetmachine volgens conclusie 1 , 2 , 3 en 4 **met het kenmerk dat :**
- de de onderdelen van de borsten , rug , buik en heupen hangen aan de schouders met behulp van koorden.
  - het hoofd (1) rust en hangt op een buisvormige steunstuk ( 2) die aan de bovenkant doorkruist is door een koord (4) en deze hangt aan de haak (5) die aan de bovenkant van de as (3) zit. De as (3) is vastgemaakt aan het midden van de schouders en dient als nek.
- 20
- 25

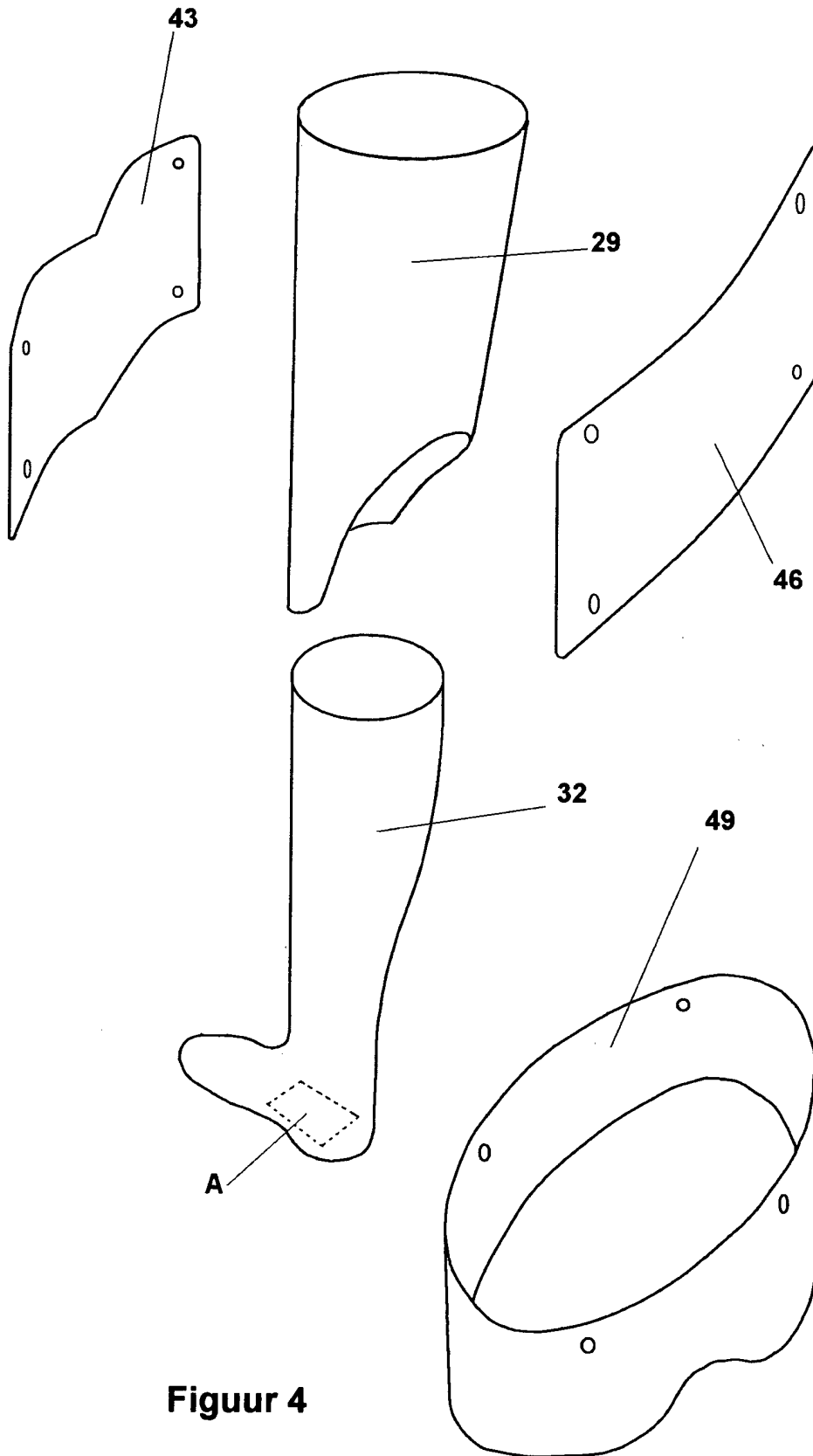


Figuur 1

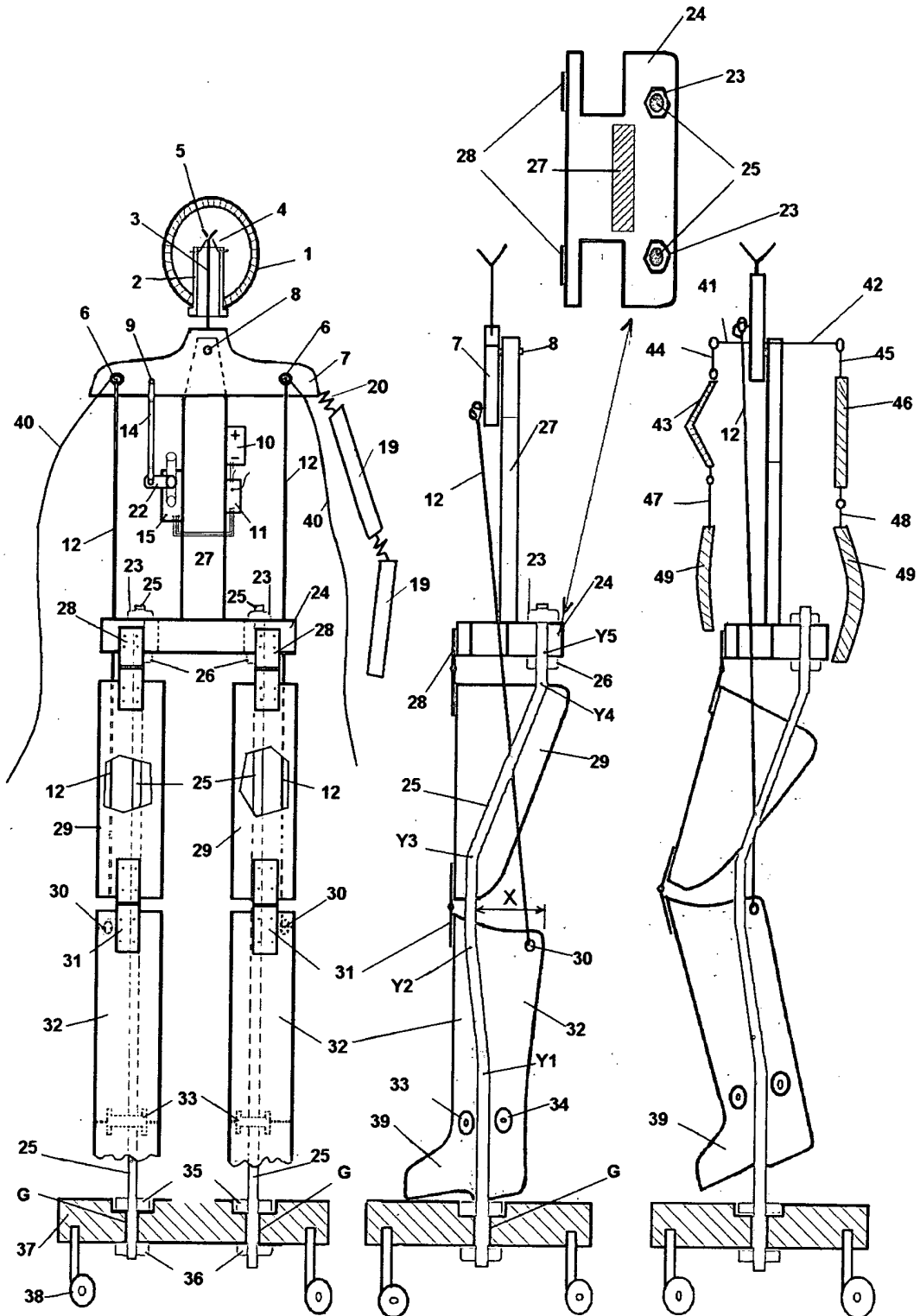


**Figuur 2**

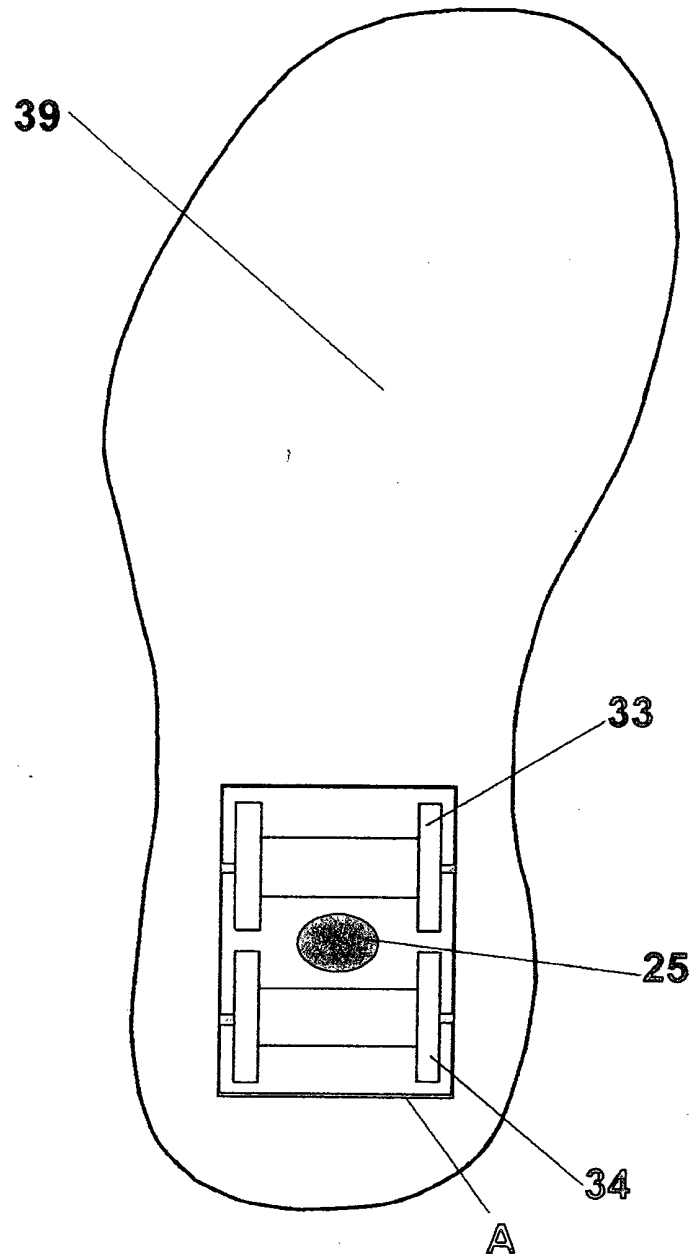
**Figuur 3**



Figuur 4



Figuur 5



**Figuur 6**

35

## UITTREKSEL

## MARIONETMACHINE

- 5 Marionetmachine omvattende twee verborgen steunstaven binnen de holle benen die ook deel uitmaken van twee buigmechanismen voor de benen. Als de rechterschouder omhoog gaat wordt het rechterbeen 32 omhoog getrokken met behulp van zijn haak 30 , het touw 12 en de rechterhaak 6. Hierdoor buigt het rechterbeen voorwaarts. Tegelijkertijd gaat de linkerschouder naar beneden en
- 10 wordt het linkerbeen volledig recht. De cyclus wordt omgekeerd herhaald als de rechterschouder naar beneden gaat. Met behulp van de servomotor gebeurt hetzelfde als die ingeschakeld wordt. Deze marionetmachine kan zowel manueel, automatisch en vanop afstand bediend worden.

# SAMENWERKINGSVERDRAG INZAKE OCTROOIEN

## VERSLAG BETREFFENDE HET ONDERZOEK VAN HET INTERNATIONALE TYPE OPGESTELD KRACHTENS ARTIKEL 21 § 9 VAN DE BELGISCHE WET OP DE UITVINDINGSOCTROOIEN VAN 28 MAART 1984

IDENTIFICATIE VAN DE NATIONALE AANVRAGE	KENMERK VAN DE AANVRAGER OF GEMACHTIGDE
Belgische nationale aanvraag nr.  <b>201200347</b>	Datum van indiening  <b>29-05-2012</b>
	Ingeroepen voorrangsdatum
Aanvrager (Naam)  <b>Alberto Gonzales Domingo Miguel</b>	
Datum van het verzoek voor een onderzoek van internationaal type  <b>25-06-2012</b>	Door de Instantie voor Internationaal Onderzoek aan het verzoek voor een onderzoek van internationaal type toegekend nr.  <b>SN58384</b>
<b>I. CLASSIFICATIE VAN HET ONDERWERP</b> (bij toepassing van verschillende classificaties, alle classificatiesymbolen opgeven)	
Volgens de internationale octrooiclassificatie (CIB), of tezelfdertijd volgens de nationale classificatie en de CIB  <b>A63J19/00</b>	
<b>II. ONDERZOCHE GEBIEDEN VAN DE TECHNIEK</b>	
Onderzochte minimum documentatie	
Classificatiesysteem	Classificatiesymbolen
<b>IPC</b>	<b>A63J;A63H</b>
Onderzochte andere documentatie dan de minimum documentatie, voor zover dergelijke documenten in de onderzochte gebieden zijn opgenomen	
III. <input type="checkbox"/> MEN IS VAN OORDEEL DAT BEPAALDE CONCLUSIES NIET HET ONDERWERP KONDEN UITMAKEN VAN EEN ONDERZOEK (opmerkingen op aanvullingsblad)	
IV. <input type="checkbox"/> GEBREK AAN EENHEID VAN UITVINDING EN/OF VASTSTELLING BETREFFENDE DE OMVANG VAN HET ONDERZOEK (opmerkingen op aanvullingsblad)	

**ONDERZOEKSRAPPORT BETREFFENDE HET  
RESULTAAT VAN HET ONDERZOEK NAAR DE STAND  
VAN DE TECHNIEK VAN HET INTERNATIONALE TYPE**

Nummer van het verzoek om een onderzoek naar  
de stand van de techniek

BE 201200347

**A. CLASSIFICATIE VAN HET ONDERWERP**

INV. A63J19/00

ADD.

Volgens de Internationale Classificatie van octrooien (IPC) of zowel volgens de nationale classificatie als volgens de IPC.

**B. ONDERZOCHE GEBIEDEN VAN DE TECHNIEK**

Onderzochte minimum documentatie (classificatie gevolgd door classificatiesymbolen)

A63J A63H

Onderzochte andere documentatie dan de minimum documentatie, voor dergelijke documenten, voor zover dergelijke documenten in de onderzochte gebieden zijn opgenomen

Tijdens het onderzoek geraadpleegde elektronische gegevensbestanden (naam van de gegevensbestanden en, waar uitvoerbaar, gebruikte trefwoorden)

EPO-Internal

**C. VAN BELANG GEACHTE DOCUMENTEN**

Categorie °	Geciteerde documenten, eventueel met aanduiding van speciaal van belang zijnde passages	Van belang voor conclusie nr.
A, D	BE 1 016 316 A6 (ALBERTO GONZALES DOMINGO MIGUE [BE]) 4 juli 2006 (2006-07-04) in de aanvraag genoemd * het gehele document *	1
A	JP 5 285277 A (SANKYO SEIKI SEISAKUSHO KK) 2 november 1993 (1993-11-02) * samenvatting *	1

Verdere documenten worden vermeld in het vervolg van vak C.

Leden van dezelfde octrooifamilie zijn vermeld in een bijlage

° Speciale categorieën van aangehaalde documenten

\*A\* niet tot de categorie X of Y behorende literatuur die de stand van de techniek beschrijft

\*D\* in de octrooiaanvraag vermeld

\*E\* eerdere octrooi(aanvraag), gepubliceerd op of na de indieningsdatum, waarin dezelfde uitvinding wordt beschreven

\*L\* om andere redenen vermelde literatuur

\*O\* niet-schriftelijke stand van de techniek

\*P\* tussen de voorrangdatum en de indieningsdatum gepubliceerde literatuur

\*T\* na de indieningsdatum of de voorrangdatum gepubliceerde literatuur die niet bezwarend is voor de octrooiaanvraag, maar wordt vermeld ter verheldering van de theorie of het principe dat ten grondslag ligt aan de uitvinding

\*X\* de conclusie wordt als niet nieuw of niet inventief beschouwd ten opzichte van deze literatuur

\*Y\* de conclusie wordt als niet inventief beschouwd ten opzichte van de combinatie van deze literatuur met andere geciteerde literatuur van dezelfde categorie, waarbij de combinatie voor de vakman voor de hand liggend wordt geacht

\*Z\* lid van dezelfde octrooifamilie of overeenkomstige octrooipublicatie

Datum waarop het onderzoek naar de stand van de techniek van internationaal type werd voltooid

31 januari 2013

Verzenddatum van het rapport van het onderzoek naar de stand van de techniek van internationaal type

Naam en adres van de instantie

European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2  
NL - 2280 HV Rijswijk  
Tel. (+31-70) 340-2040,  
Fax: (+31-70) 340-3016

De bevoegde ambtenaar

Schut, Timen



**ONDERZOEKSRAPPORT BETREFFENDE HET  
RESULTAAT VAN HET ONDERZOEK NAAR DE STAND  
VAN DE TECHNIEK VAN HET INTERNATIONALE TYPE**

Informatie over leden van dezelfde octrooifamilie

Nummer van het verzoek om een onderzoek naar  
de stand van de techniek

BE 201200347

In het rapport genoemd octrooi geschrift	Datum van publicatie	Overeenkomend(e) geschrift(en)	Datum van publicatie
BE 1016316	A6	04-07-2006	GEEN
JP 5285277	A	02-11-1993	GEEN



## SCHRIFTELIJKE OPINIE

Dossier Nummer SN58384	Indieningsdatum (dag/maand/jaar) 29.05.2012	Voorrangsdatum (dag/maand/jaar)	Aanvraagnummer BE201200347
Classificatie (IPC) INV. A63J19/00			
Aanvrager Alberto Gonzales Domingo Miguel			

Deze schriftelijke opinie bevat een toelichting en de corresponderende pagina's met betrekking tot de volgende onderdelen:

- Onderdeel I Basis van schriftelijke opinie
- Onderdeel II Voorrang
- Onderdeel III Formulering van een opinie inzake nieuwheid, inventiviteit en industriële toepasbaarheid niet mogelijk
- Onderdeel IV De aanvraag heeft betrekking op meer dan één uitvinding
- Onderdeel V Gemotiveerde verklaring ten aanzien van nieuwheid, inventiviteit en industriële toepasbaarheid; citaten en explicaties ter ondersteuning van deze verklaring
- Onderdeel VI Bepaalde geciteerde documenten
- Onderdeel VII Gebreken in de aanvraag
- Onderdeel VIII Opmerkingen betreffende de aanvraag

Form BE237A (Dekblad) (Januari 2007)	De Examinator Schut, Timen
--------------------------------------	-------------------------------

## SCHRIFTELIJKE OPINIE

Aanvraagnummer

BE201200347

---

### Onderdeel I Basis van de opinie

---

1. Deze opinie is opgesteld op basis van de conclusies ingediend voor aanvang van het onderzoek.
2. Met betrekking tot **nucleotide en/of aminozuur sequenties** die, in voorkomend geval, genoemd worden in de aanvraag, is deze opinie opgesteld op basis van de volgende elementen:
  - a. Aard van het element:
    - een lijst van de sequentie(s)
    - tabel(len) met betrekking tot de lijst van de sequentie(s)
  - b. Type drager:
    - op papier
    - in elektronische vorm
  - c. Moment van indiening of levering:
    - opgenomen in de aanvraag zoals ingediend
    - samen met de aanvraag elektronisch ingediend
    - later geleverd
3.  Bovendien, wanneer er mer dan één versie of kopie van een sequentielijst of van één of meerdere tabellen die er betrekking op hebben, werd ingediend, zijn de benodigde verklaringen ingediend, dat de informatie, die later of bij wijze van aanvullende kopieën werd geleverd naar gelang het geval, identiek is aan diegene die oorspronkelijk werd geleverd en niet verder gaat dan de openbaarmaking in de internationale aanvraag zoals oorspronkelijk ingediend.
4. Aanvullende opmerkingen:

## SCHRIFTELIJKE OPINIE

Aanvraagnummer  
BE201200347

---

### Onderdeel V Gemotiveerde verklaring ten aanzien van nieuwheid, inventiviteit en industriële toepasbaarheid; citaten en explicaties ter ondersteuning van deze verklaring

---

#### 1. Verklaring

Nieuwheid	Ja: Conclusies 1-4 Nee: Conclusies
Inventiviteit	Ja: Conclusies 1-4 Nee: Conclusies
Industriële toepasbaarheid	Ja: Conclusies 1-4 Nee: Conclusies

#### 2. Citaten en explicaties:

**Zie apart blad**

---

### Onderdeel VII Gebreken in de aanvraag

---

De volgende gebreken in de vorm of inhoud van de aanvraag werden vastgesteld:

**Zie apart blad**

**Betreffende Item V**

**Beargumenteerde verklaring met betrekking tot nieuwheid, inventiviteit of industriële toepasbaarheid; referenties en toelichting ter ondersteuning van deze verklaring**

Er wordt verwezen naar de volgende documenten:

D1 BE 1 016 316 A6

D2 JP 5 285277 A

In D1, dat wordt geacht de meest nabij gelegen stand van de techniek bij de materie volgens conclusie 1 te zijn, wordt een marionet geopenbaard.

De belangrijkste verschillen van de materie volgens conclusie 1 in vergelijking met de openbaring volgens D1 zijn:

- de steunen staven zijn verborgen in de benen
- de benen omvatten rollen om de beweging van de benen langs de steunen staven te geleiden
- draden die de schouders verbinden met de onderbenen om de beweging van de benen te regelen.

Het door de onderhavige uitvinding op te lossen probleem kan worden beschouwd als het voorzien in een gecontroleerde beweging van de benen en het verbergen van de steunende staven om de marionet natuurlijker te doen lijken.

De oplossing voor dit probleem die wordt voorgesteld in conclusie 1 van de onderhavige aanvraag wordt geacht inventiviteit te omvatten. In D2 wordt geopenbaard dat een steunende staaf in slechts één been van de marionet wordt verborgen, maar het aandrijfmechanisme is totaal anders. Ofschoon er andere poppen zijn waarin het aandrijfmechanisme in beide benen is verborgen, hebben deze poppen geen steunende structuur zoals deze in detail in conclusie 1 wordt gedefinieerd.

De conclusies 2-4 zijn afhankelijk van conclusie 1 en voldoen als zodanig eveneens aan de eisen van nieuwheid en inventiviteit.

**Betreffende Item VII**

**Bepaalde gebreken van de aanvraag**

De onafhankelijke conclusie staat niet in het tweedelige formulier. Wanneer het tweedelige formulier conclusie 1 onduidelijk zou maken, dan zou de stand van de techniek (D1) meer in detail aan de orde moeten komen om duidelijk te maken welke maatregelen volgens conclusie 1 bekend zijn uit D1.

De verwijzingstekens moeten tussen haakjes worden gezet.